

АВТОРЕГУЛЯТОР УРОВНЯ ВОДЫ С ГИБКИМИ РАБОЧИМИ ОРГАНАМИ ДЛЯ ПЕРЕГОРАЖИВАЮЩИХ СООРУЖЕНИЙ НА КАНАЛАХ И ЕГО ПРОПУСКНАЯ СПОСОБНОСТЬ

Современные тенденции и масштабы развития гидротехники и мелиорации выдвигают проблему эффективного управления уровнем воды в оросительной системе, что может быть достигнуто только за счет автоматизации этого процесса. В настоящее время большое внимание уделяется вопросам бесперебойной работы, непрерывной модернизации ирригационных систем и других водохозяйственных и гидротехнических сооружений, разработке и внедрению современных инновационных и ресурсосберегающих технологий в водном хозяйстве, повышению эффективности эксплуатации сооружений на оросительных каналах, описанным в работах Я.Э.Пулатова [1], Т.С.Кошкарновой, Л.Н.Медведевой, А.А.Новикова, Л.А.Воеводиной [2], В.Н.Щедрина, С.М.Васильева, А.А.Чураева [3], А.А.Алдошкина [4], Э.М.Халифа, М.А.Эльтавил, М.Э.Мелеха, М.М.Шараф [5], П.П.Гадж, В.Джотипракаш, В.В.Бхосекар [6].

[Full text](#)